

Daily Meeting (31.03.2026)

Attendees: Pierre-Yves, Alexandre, Jeremy, Cédric, Marco, Nathan, Kevin, Louis

Location: 23N314 | **Time:** 9h05 | **Scribe:** Kevin

Marco :

Rétrospective :

- Continué le fine-tuning après **la data augmentation**:
 - Pas de résultats probants , le modèle apprend mais pas ce qu'on souhaite , **conclusion** : pas possible d'implémenter en prototype
 - Intégration du benchmark dans la pipeline genai (collaboration avec Kevin)

Aujourd'hui :

- Portfolio

Kevin

- **Rétro** :
 - Review PR intégration GenAI dans l'interface
 - **Avec Marco en peer programming** : intégration du benchmark de Marco
- **Auj** :
 - Intégration docker de M. Heredero (MV-Adapter)
 - Portfolio

Alexandre:

- **Rétrospective**:
 - Continué le site web de promotion, ajouté un div « Try it now » avec des images par défaut
- Aujourd'hui :
 - Continuer le site
 - Montage vidéo
 - Portfolio

Jeremy :

- **Rétrospective** :
 - Effectué **le changement** : pouvoir exclure des couleurs lors du pipeline pour qu'elles ne soient pas dans les traces
 - Fourni les traces (discuté avec PY et Marco)
 - Commencé / fini de mettre à jour la documentation de la team tracing (ses contributions)
 - Passage au labo pour observé la mise en oeuvre de changements effectués
- Aujourd'hui :
 - *Dilemme* : Aider les autres ou faire en sorte que l'espacement des traits dépend de l'épaisseur du stylo

Question de Marco sur la documentation de leur collaboration (entre Jeremy et Marco) ? -> Jeremy va formaliser et détailler cette documentation pour le portfolio

Louis :

- **Rétrospective** :
 - Intégré la partie Robot dans **l'interface** :

- On peut faire la calibration , transformation et traces TCP , partie pathfinding à intégrer
- Connexion robot fonctionnelle

- Aujourd'**hui** :

- finir cette intégration de la partie robot :
- Moins de visualisation que prévu

Nathan :

- **Rétrospective :**

- Conteneurisation du projet Duckify

- Aujourd'**hui** :

- Continuer sur la conteneurisation
- aider les autres teams / review les PR

Cédric :

- **Rétrospective :**

- **Tests au labo :**

- Faire en sorte qu'on puisse tourner le canard pour dessiner -> Fonctionnel

- Aujourd'**hui** :

- **Mode force** : ne pas vas s'écraser quand il dessine -> sécurité en plus
- Aider *PY* sur les tests

Pierre-Yves:

- **Rétrospective :**

- Plot qui compare toute les solutions path tracing
 - Refinement & Debugging pour comprendre où est le problème identifié avec le plot

- Aujourd'**hui** :

- Continuer à corriger le problème identifié avec le plot
- Labo & Test